

Introdução a Programação Embarcada com Arduino

Prof. Marcel Silva
DCC/IM/UFRRJ

VI SECCIM - outubro de 2016

Roteiro

- Introdução
 - Sistemas embarcados
 - Motivação
- Arduino
 - Características de hardware
 - Características de software
- Exemplos
 - Hello LED
 - LED pulse
 - Sensor ultrassônico
 - Motor elétrico
- Prática final - “sensor de estacionamento”



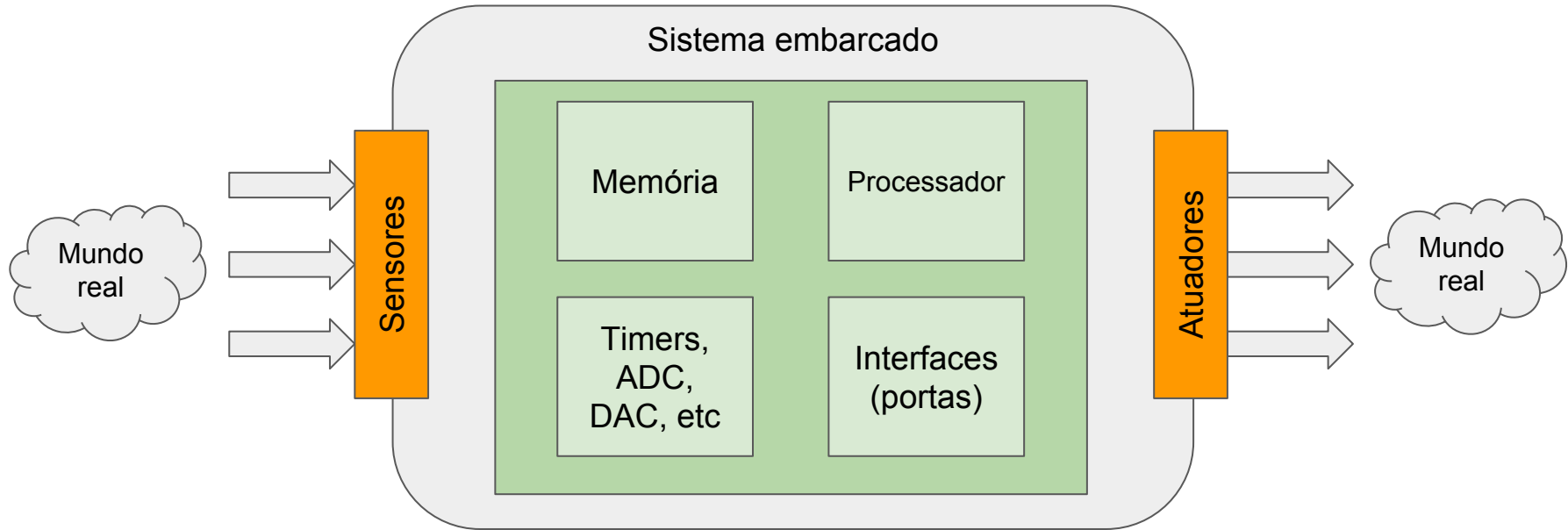
Antes de começar, um vídeo...

<https://www.dcc.ufrj.br/~marcel/arduino-seccim/batalha.mp4>

Sistema embarcado ou embutido

- Não é um computador de propósito geral (ex.: PCs)
- É um sistema microprocessado encapsulado em um chip e que é dedicado a um propósito específico → geralmente controlar um dispositivo ou sistema
- Projeto específico → reduz tamanho, custo e consumo

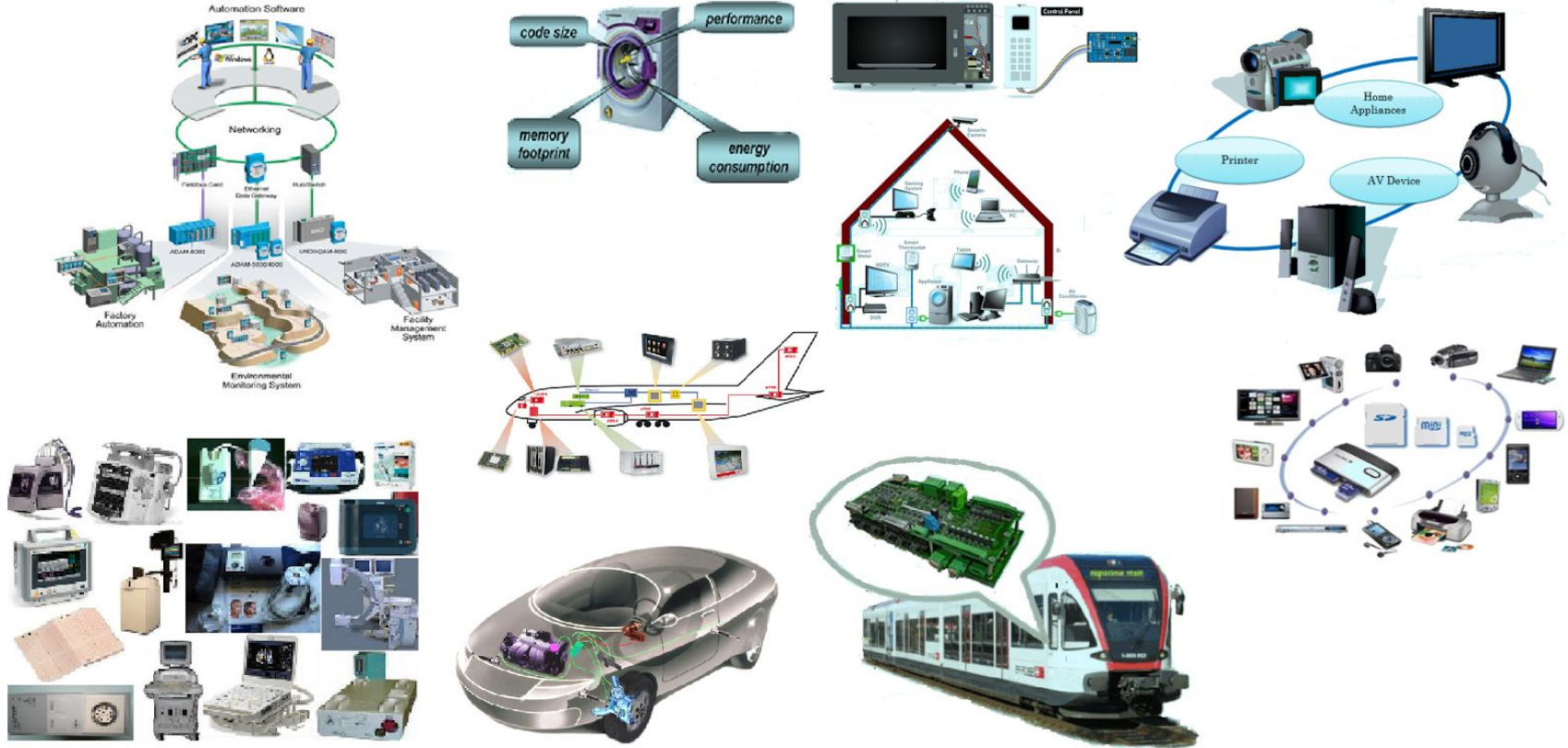
Sistemas embarcados - diagrama geral



Sistemas embarcados - inúmeros exemplos

- MP3 player
- relógio digital
- calculadora
- roteador sem fio
- DVD ou BD player
- televisão
- console de videogame
- brinquedos eletrônicos
- tablet
- quadricóptero (VANT)
- forno de micro-ondas
- lavadora de roupas
- medidor de pressão arterial
- 'maquininha' de cartão
- robô
- marca-passo
- injeção eletrônica
- navegador com GPS
- semáforo
- controles aviônicos
- mísseis teleguiados
- e vários outros...

Sistemas embarcados - inúmeros exemplos

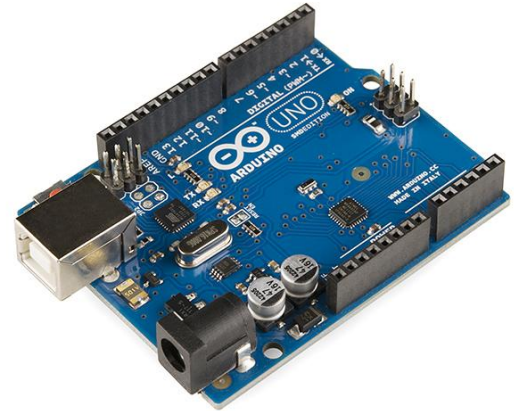


O que isso tem a ver com Arduino?

- Tudo!
- É uma plataforma para o desenvolvimento de sistemas embarcados, que facilitam a criação de protótipos e, as vezes, é usado até como solução 'de fato'



Arduino

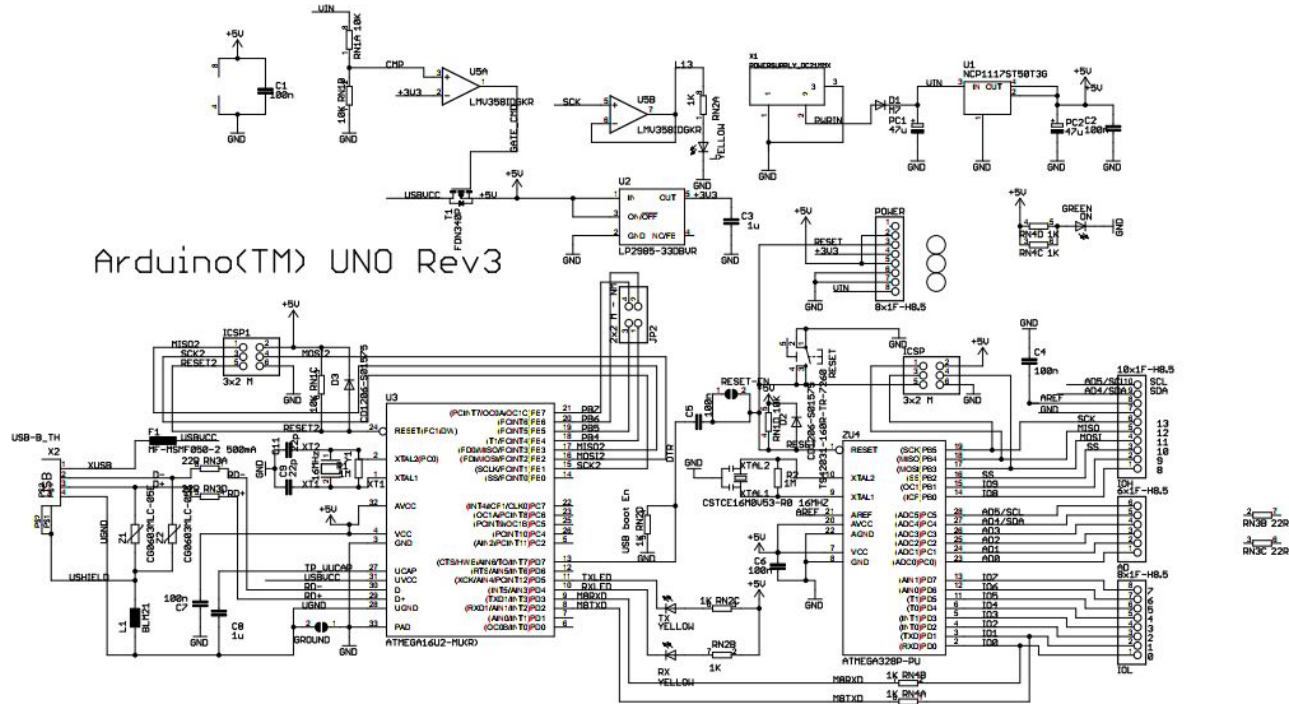


Arduino - O que é?

- Plataforma de 'hardware livre' para a prototipagem de sistemas digitais
 - Permite criar sistemas de baixo custo e com baixo tempo de desenvolvimento
- Programável em linguagem de alto nível
 - Muito parecida com C/C++
 - Software é desenvolvido em um host e posteriormente carregado na memória da placa
- Utiliza como base um microcontrolador em conjunto com interfaces de entrada/saída de sinais
 - Placa única
 - Também possui interface serial ou USB para comunicação com host
 - Em conjunto com outros componentes eletrônicos permite criar sistemas digitais poderosos

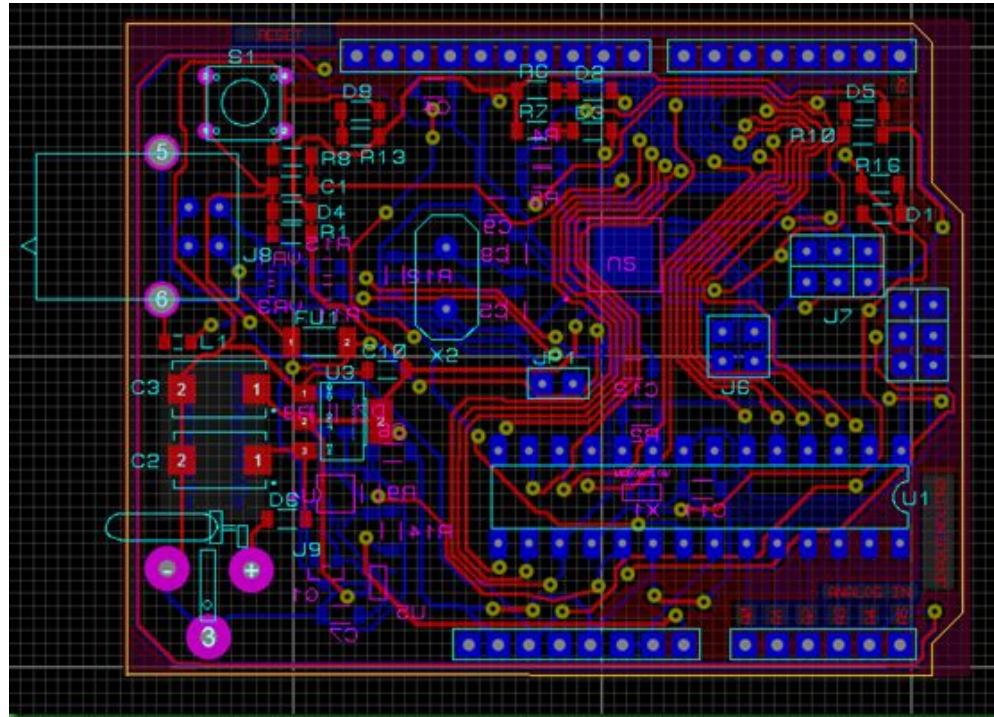
Arduino - Hardware

- Hardware open-source → qualquer um pode construir uma placa arduino!



Arduino - Hardware

- **Hardware open-source** → qualquer um pode construir uma placa arduino!



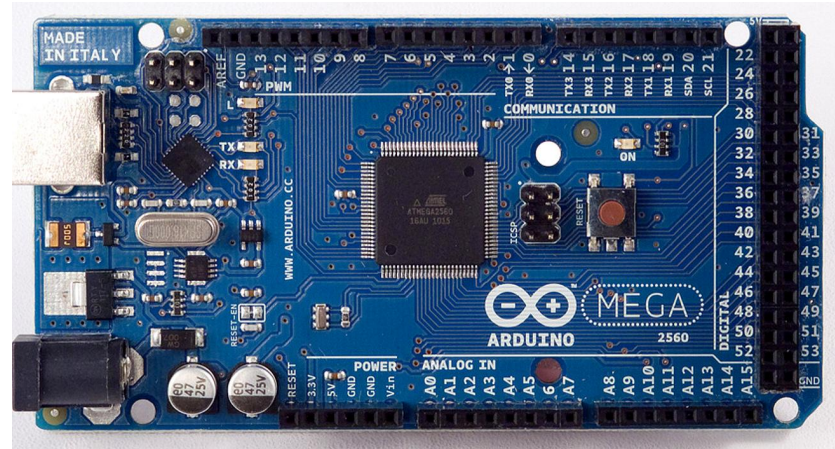
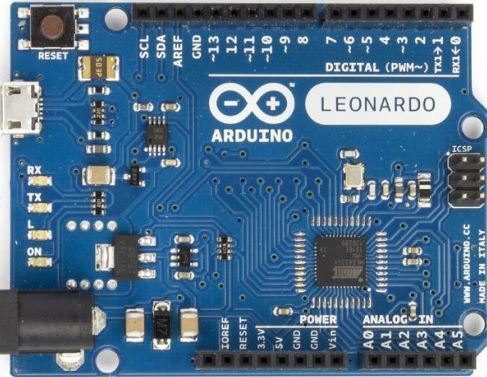
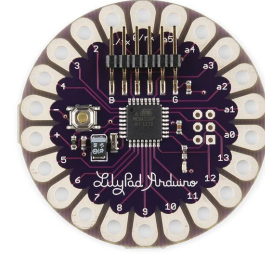
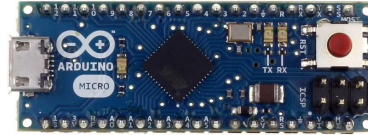
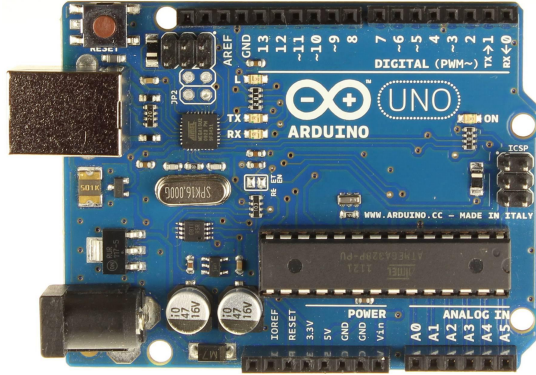
Arduino - Hardware

- Apesar do projeto ser aberto, a marca Arduino é registrada
- Briga judicial pelos direitos de uso da marca
 - Entre startup que projetava placas e a IDE (Arduino LLC) e startup que fabricava e vendia as placas (Smart Projects)
 - Mais sobre o caso na versão do Massimo (LLC):



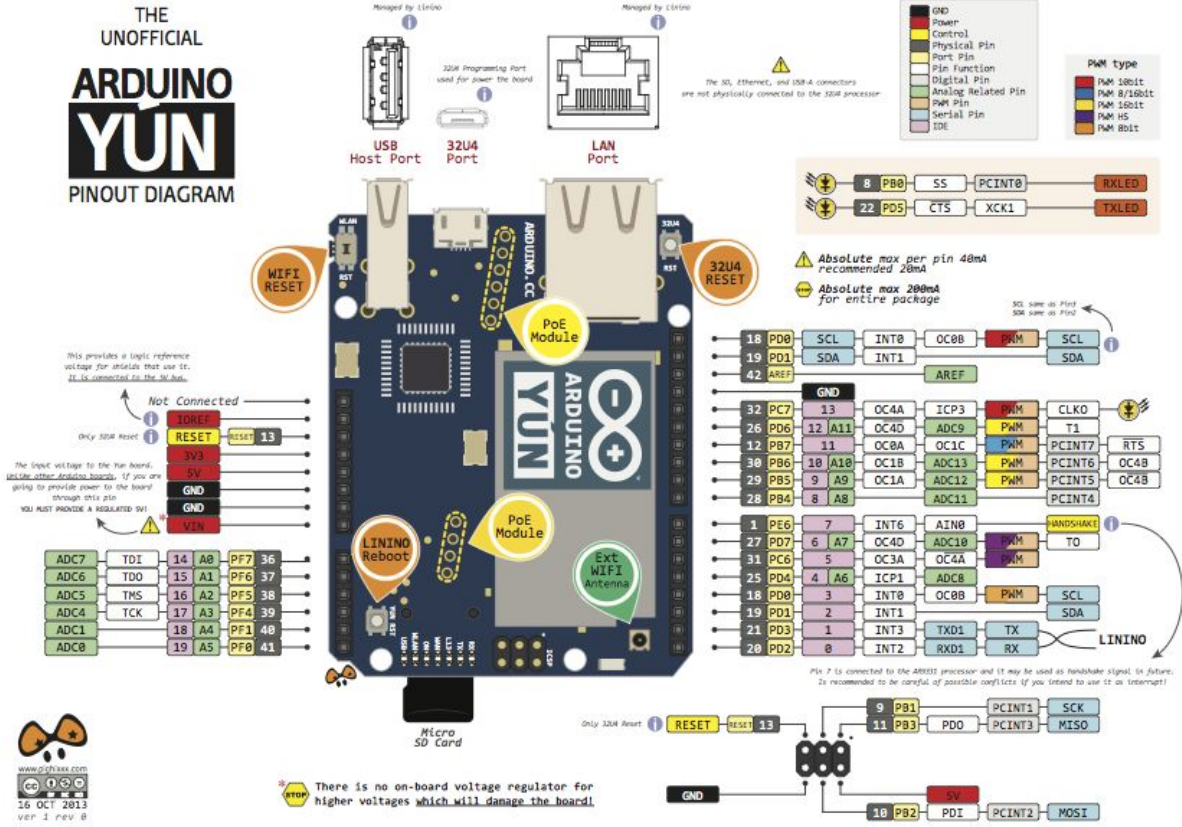
<http://makezine.com/2015/03/19/massimo-banzi-fighting-for-arduino/>

Arduino - Hardware - versões mais antigas



Arduino - Hardware - muitas novas versões...

THE UNOFFICIAL ARDUINO YUN PINOUT DIAGRAM

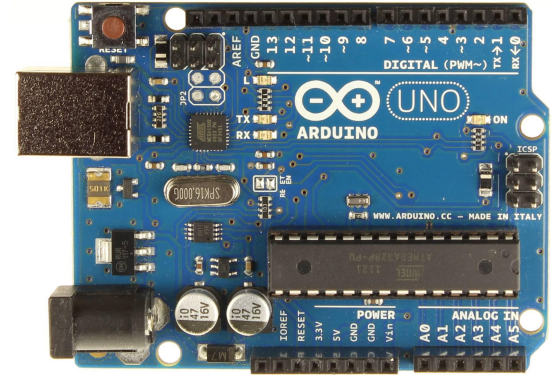


Arduino - Hardware - versões alternativas

- Clones de arduino
 - Freeduino - <http://www.freeduino.org/>
 - Seeduino - http://www.seeedstudio.com/wiki/Seeeduino_v2.21
 - Brasuino - <http://brasuino.holoscopio.com/>
- Similares
 - ChipKIT - <http://chipkit.net/>
 - Olimexino - <https://www.olimex.com/Products/Duino/STM32/OLIMEXINO-STM32/>
 - Texas Instrument LaunchPad - <http://www.ti.com/tool/msp-exp430g2>
- Compatíveis
 - Intel Galileo - <https://software.intel.com/pt-br/iot/hardware/galileo>

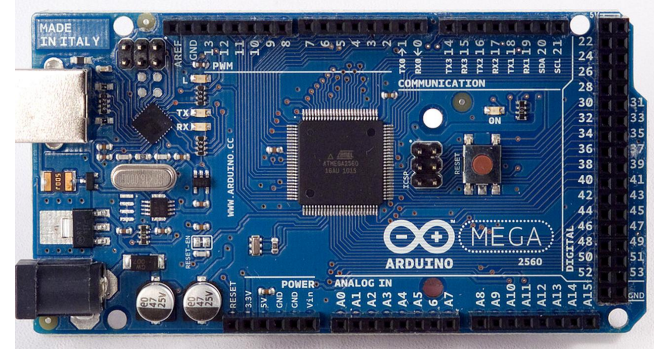
Arduino - Hardware - Detalhes do UNO

- Microcontrolador: ATmega328
- Tensão de operação: 5V
- Tensão de entrada (recomendada): 7-12V
- Pinos digitais de E/S: 14 (6 podem ter sinal PWM)
- Pinos com entrada analógica: 6
- Corrente máxima por pino de E/S: 40 mA
- Memória Flash (de programa): 32 kB, com 0,5 kB usados pelo bootloader
- Memória SRAM: 2 kB - EEPROM: 1 kB
- Frequência de clock: 16 MHz



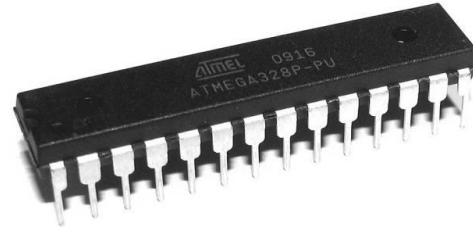
Arduino - Hardware - Detalhes do Mega2560

- Microcontrolador: ATmega2560
- Tensão de operação: 5V
- Tensão de entrada (recomendada): 7-12V
- Pinos digitais de E/S: 54 (15 podem ter sinal PWM);
- Pinos com entrada analógica: 16
- Corrente máxima por pino de E/S: 40 mA
- Memória Flash (de programa): 256 kB, com 8 kB usados pelo bootloader
- Memória SRAM: 8 kB - EEPROM: 4 kB
- Frequência de clock: 16 MHz



Arduino - Hardware - Microcontrolador

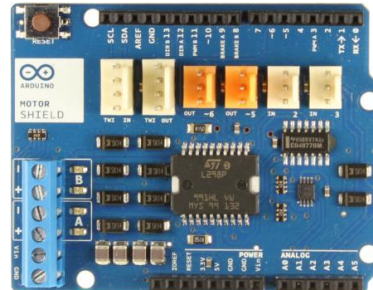
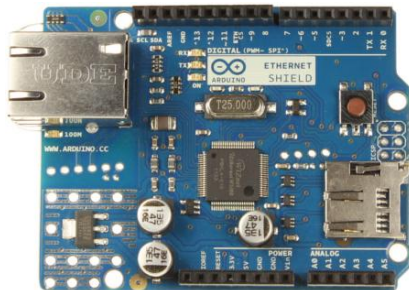
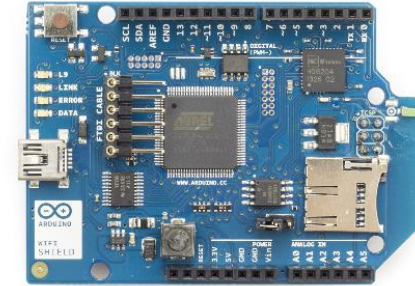
- Chip - “coração” do sistema
- Microprocessador de pequeno porte, capaz de executar um pequeno conjunto de instruções
 - Instruções simples e rápidas
 - Possui memória(s)
 - Possui periféricos
 - Pode se comunicar com outros periféricos
- Arduino - Família MegaAVR (ATMEL)
 - <http://www.atmel.com/pt/br/products/microcontrollers/avr/megaAVR.aspx>
 - Existem outras famílias produzidas por outros fabricantes (Intel, Motorola, Texas Instruments, Microchip, etc)



Arduino - Hardware - Shields

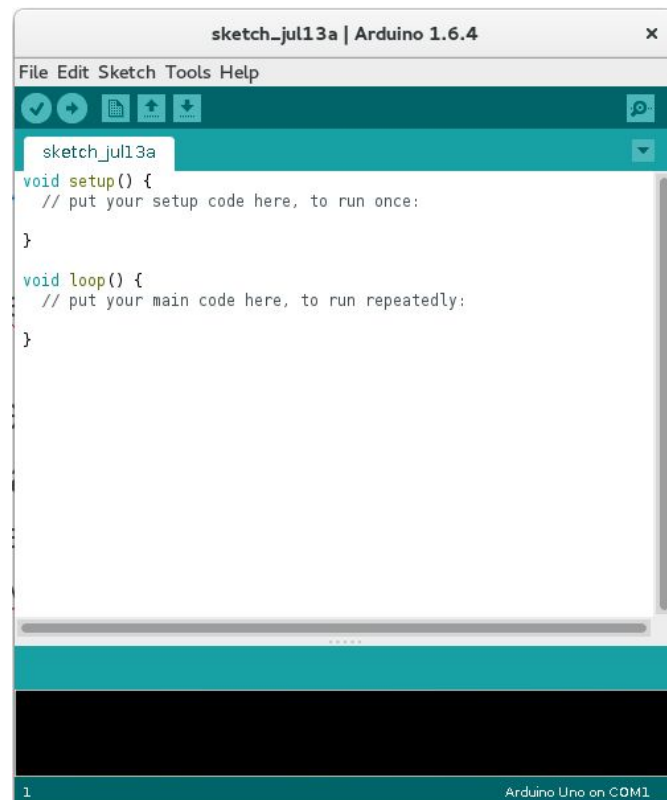
Site com uma lista de shields:
<http://shieldlist.org>

- Shields → placas de extensão para o arduino
 - Permitem adicionar funcionalidades nas placas convencionais
- Exemplos:
 - WiFi shield
 - Ethernet shield
 - GSM shield
 - Motor shield
 - GPS shield



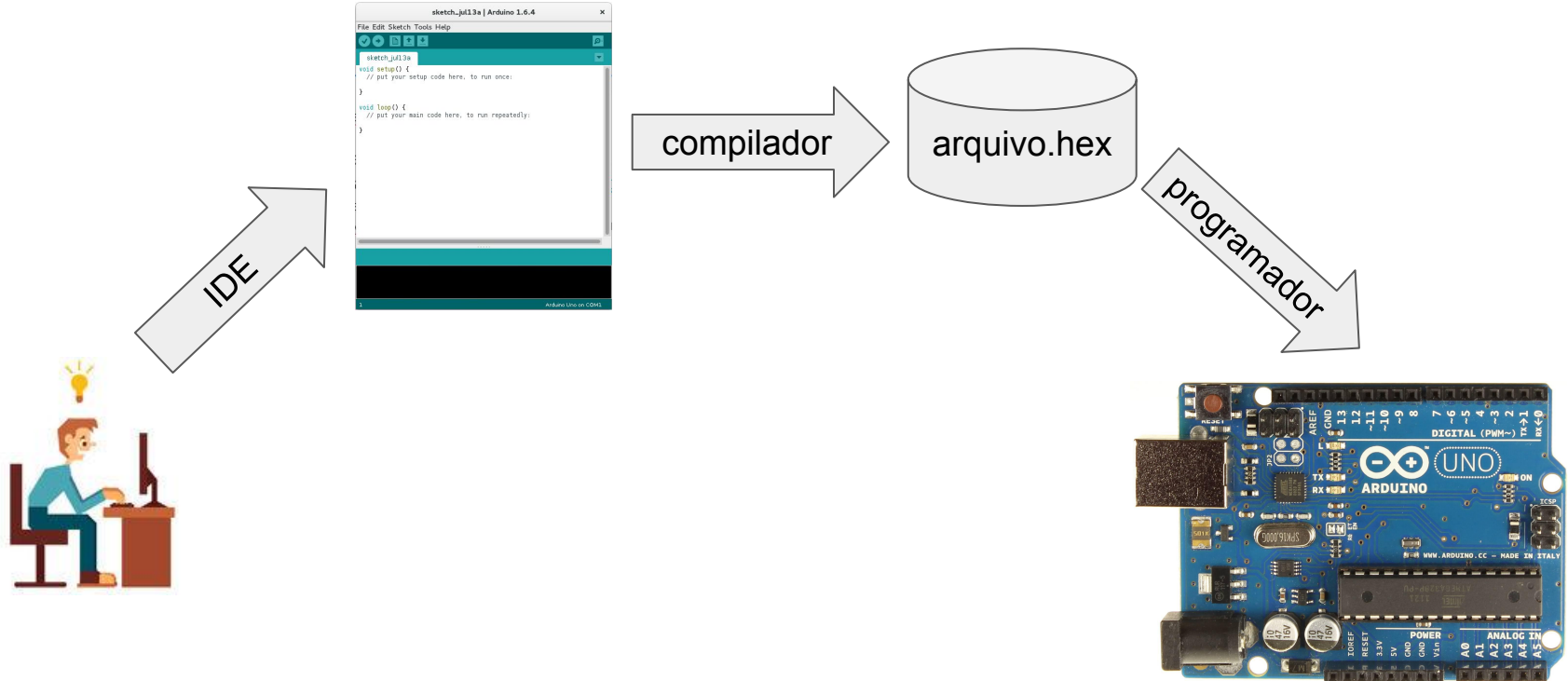
Arduino - Software

- Microcontrolador executa instruções armazenadas em sua memória
 - Linguagem AVR (um tipo de assemble)
 - Difícil programar na linguagem nativa!
- Programação facilitada através de IDE open source disponibilizada pelos desenvolvedores do arduino → baseado no framework Wiring (<http://wiring.org.co/>)
 - Programação em linguagem de alto nível → semelhante a C/C++
 - IDE faz a conversão do código para AVR e compila no formato aceito pelo microcontrolador



```
sketch_jul13a | Arduino 1.6.4
File Edit Sketch Tools Help
sketch_jul13a
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
}
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
}
1 Arduino Uno on COM1
```

Arduino - Software - Etapas de desenvolvimento



Arduino - Software - IDE

- Já disponível como pacote em algumas distribuições, mas pode ser executada sem a necessidade de instalação
 - Download: <https://www.dcc.ufrj.br/~marcel/arduino-seccim/arduino-1.6.12-linux64.tar.xz>
- Vejamos as funcionalidades na prática...

Arduino - Software - Exemplo1 - “hello LED”

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);           // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);           // wait for a second
}
```

Arduino - Software - Exemplo1 - “hello LED”

‘Setup’ - executado apenas uma vez quando a placa é iniciada

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);           // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);           // wait for a second
}
```

Arduino - Software - Exemplo1 - "hello LED"

'Setup' - executado apenas uma vez quando a placa é iniciada

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}
```

'Loop' - executado infinitas vezes após a execução da parte de inicialização

```
// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);           // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);           // wait for a second
}
```

Arduino - Software - Exemplo1 - “hello LED”

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);           // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);           // wait for a second
}
```

Arduino - Software - Exemplo1 - “hello LED”

pinMode() → Pino 13
configurado como
saída (OUTPUT)

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);           // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);           // wait for a second
}
```

Arduino - Software - Exemplo1 - "hello LED"

pinMode() → Pino 13
configurado como
saída (OUTPUT)

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}
```

digitalWrite() →
escreve nível lógico
(HIGH ou LOW) no
pino especificado

```
// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);           // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);           // wait for a second
}
```

Arduino - Software - Exemplo1 - “hello LED”

pinMode() → Pino 13
configurado como
saída (OUTPUT)

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin 13 as an output.
  pinMode(13, OUTPUT);
}
```

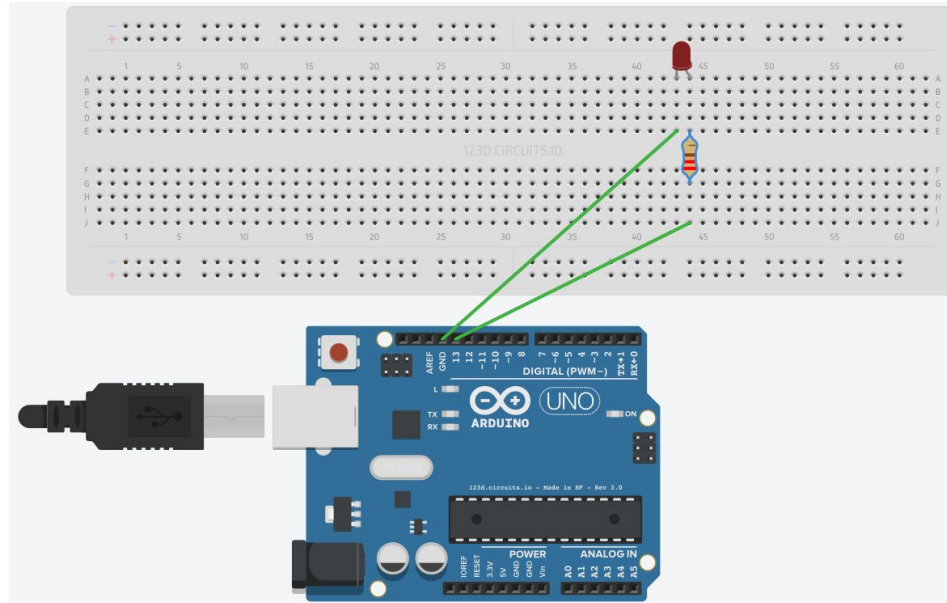
digitalWrite() →
escreve nível lógico
(HIGH ou LOW) no
pino especificado

```
// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(13, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000); // wait for a second
  digitalWrite(13, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000); // wait for a second
}
```

delay() → espera
por um inteiro em
milisegundos

Arduino - Exemplo1 - “hello LED” - simulação

- Exemplo usando plataforma online de simulação - circuits.io
 - Protoboard, LED, Resistor e Arduino UNO



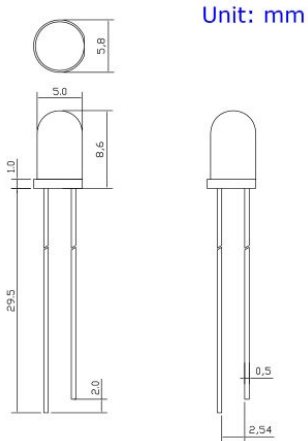
<https://circuits.io/circuits/2436819-hello-led/embed>

Arduino - Exemplo1 - “hello LED” - detalhes

- O que acontece na prática?
 - `digitalWrite(13,HIGH)` → faz o nível de tensão no pino 13 igual à 5V
 - induz passagem de corrente no circuito
 - diagrama no quadro
- Para que serve o resistor?
 - evita uma corrente muito alta no circuito → poderia ‘queimar’ o LED
- $V=R.I$ (tensão igual a resistência multiplicada pela corrente)
 - com $V=5V$ e $R=220$ Ohms, qual o valor da corrente?
 - aproximadamente 22,7 mA
 - quanto maior a corrente, mais intenso o brilho do LED
 - se corrente muito alta, o LED pode queimar
 - mas qual o limite?

Arduino - Exemplo1 - “hello LED” - detalhes

- Todo componente eletrônico possui uma documentação que o descreve → **data sheet** (folha de dados)
 - Informa em detalhes o comportamento do componente em cada situação
 - Limites máximos toleráveis para o bom funcionamento
- Ex.: datasheet LED 5mm (<https://www.sparkfun.com/datasheets/Components/LED/COM-09590-YSL-R531R3D-D2.pdf>)

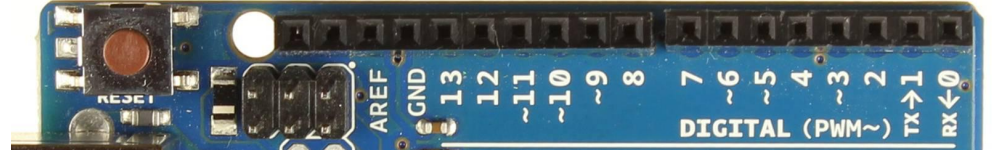


ITEMS	Symbol	Absolute Maximum Rating	Unit
Forward Current	I_F	20	mA
Peak Forward Current	I_{FP}	30	mA
Suggestion Using Current	I_{su}	16-18	mA
Reverse Voltage ($V_R=5V$)	I_R	10	μA
Power Dissipation	P_D	105	mW
Operation Temperature	T_{OPR}	-40 ~ 85	$^{\circ}C$
Storage Temperature	T_{STG}	-40 ~ 100	$^{\circ}C$
Lead Soldering Temperature	T_{SOL}	Max. 260 $^{\circ}C$ for 3 Sec. Max. (3mm from the base of the epoxy bulb)	

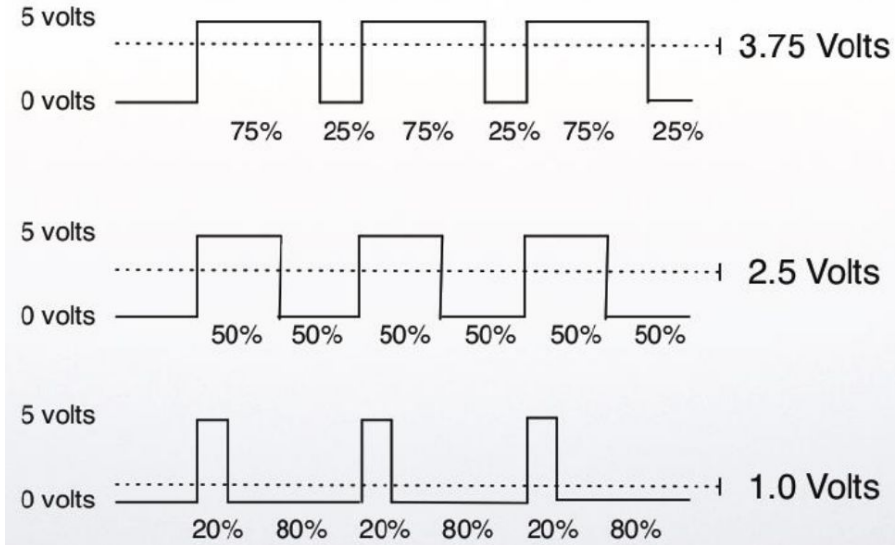
Arduino - Exemplo1 - “hello LED” - detalhes

- Como usar um componente que eu não conheço?
- Primeiro passo → encontrar o dataSheet!
- De posse dos detalhes do seu funcionamento, podemos construir circuitos utilizando o componente
 - Muito importante para evitar danos aos equipamentos

Exemplo2 - LED pulse



- Como piscar o LED do forma 'suave'?
- Usar escrita analógica, pinos PWM (~)
- Pulse Width Modulation
 - Emulam uma tensão analógica
 - Através do 'duty cycle' - tensão média
- `analogWrite(pino, valor)`
 - valor entre 0 e 255 define a razão entre os tempos em 0V e 5V
- Tarefa:
 - Modificar o programa de piscar o LED para pulsar



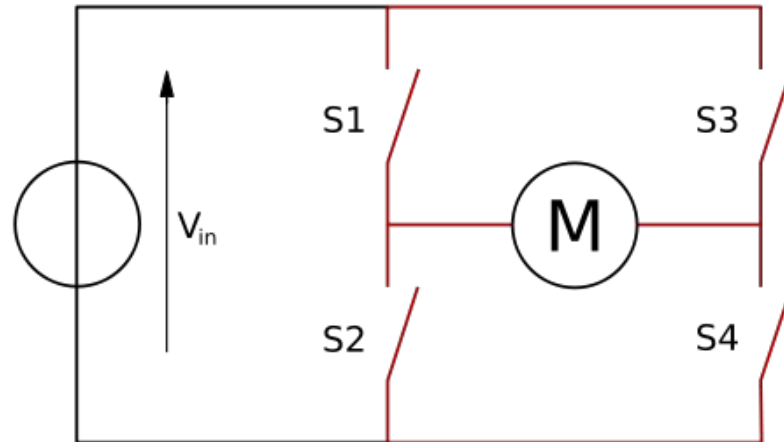
Exemplo3 - Sensor ultrassônico



- HC-SR04
- Emite um sinal ultrassônico e capta o retorno
- Intervalo entre os sinais (emitido e recebido) determina a distância para o obstáculo
- Exemplo: Medidor de distância
 - <http://blog.filipeflop.com/sensores/sensor-ultrassonico-hc-sr04-ao-arduino.html>

Exemplo4 - Motor elétrico DC

- Motor elétrico ativado com corrente contínua
- Funciona através do efeito eletromagnético em bobinas
- Para controlar o sentido do giro do motor, deve-se usar um circuito “ponte h”
 - Escolha das chaves determina sentido do motor



Exemplo4 - Motor elétrico DC

- Shield de motor possui dois CIs que implementam duas pont h cada
 - Adafruit Motor shield v1
 - Controla até 4 motores DC por vez
 - Biblioteca associada disponível no repositório
- Exemplo:
 - <http://blog.filipeflop.com/motores-e-servos/controle-motor-dc-arduino-motor-shield.html>
- Tarefa:
 - Movimentar o carrinho



Tarefa final - “sensor de estacionamento”

- Integrar LED + sensor ultrassônico + motores
- Carrinho deve estacionar ao encontrar um obstáculo
 - Piscar o LED conforme distância
 - Reduzir velocidade dos motores quando perto do obstáculo

